1

Verfahren und Vorrichtung zur Durchführung eines Bremsvorgangs

Die Erfindung betrifft ein Verfahren und eine Vorrichtung zur Durchführung eines Bremsvorgangs, wobei eine die Soll-Fahrzeugverzögerung beschreibende Verzögerungsgröße verringert wird, wenn der Fahrzeugzustand während des Bremsvorgangs eine erste Zustandsbedingung erfüllt, und wobei die Verzögerungsgröße wieder erhöht wird, wenn der Fahrzeugzustand eine zweite Zustandsbedingung erfüllt.

Das Verfahren bzw. die Vorrichtung dienen dazu, den Komfort für die Fahrzeuginsassen am Ende eines Bremsvorgangs dadurch zu erhöhen, dass der Ruck des Fahrzeugs durch Nickbewegungen bei Erreichen des Stillstands gemindert wird.

Ein derartiges Verfahren bzw. eine derartige Vorrichtung sind aus der EP 0 537 874 A1 bekannt. Bei einem Bremsvorgang wird kurz vor Erreichen des Fahrzeugstillstands die Bremskraft auf einen Minimalwert heruntergeregelt. Das Erreichen einer sehr geringen Fahrzeuggeschwindigkeit kurz vor dem Fahrzeugstillstand erfüllt somit die erste Zustandsbedingung. Daher wird die Verzögerungsgröße – hier die Bremskraft – verringert. Sobald der Fahrzeugstillstand erkannt wurde, was die Erfüllung der zweiten Zustandsbedingung darstellt, wird die Bremskraft sprunghaft erhöht, um das Fahrzeug im Stillstand zu halten. Ausgehend vom beschriebenen Stand der Technik ist es eine Aufgabe der vorliegenden Erfindung das Verfahren bzw. die

2

Vorrichtung zur Durchführung des Bremsvorgangs weiter zu verbessern und den Komfort für die Fahrzeuginsassen zu erhöhen.

Diese Aufgabe wird erfindungsgemäß durch die Merkmale des Patentanspruches 1 bzw. des Patentanspruches 6 gelöst.

Zumindest eine der beiden Zustandsbedingungen hängt vom Vorderachs-Einfederweg und/oder vom Hinterachs-Einfederweg ab. Dadurch kann der Zeitpunkt des Verringerns bzw. des erneuten Erhöhens der Verzögerungsgröße genauer auf die tatsächliche Nickbewegung des Fahrzeugs abgestimmt werden.

Vorteilhafte Weiterbildungen des Gegenstands der Erfindung ergeben sich aus den abhängigen Patenansprüchen.

Es ist vorteilhaft, wenn die erste Zustandsbedingung und/oder die zweite Zustandsbedingung von der Längsgeschwindigkeit des Fahrzeugs zum Zeitpunkt des Beginns des Bremsvorgangs abhängt. Alternativ oder zusätzlich kann die erste und/oder die zweite Zustandsbedingung von der Verzögerungsgröße abhängen. Durch diese Maßnahmen wird erreicht, dass der Zeitpunkt der Beeinflussung der Verzögerungsgröße an die konkreten Gegebenheiten des vorliegenden Bremsvorgangs angepasst ist. Hierdurch wird eine weitere Komforterhöhung erreicht.

Bei einer vorteilhaften Ausführung wird die Erfüllung der ersten und/oder zweiten Zustandsbedingung anhand eines vorgegebenen Kennfeldes ermittelt. Dies stellt eine einfach zu realisierende Maßnahme zur Prüfung der Zustandsbedingungen dar.

Es ist weiterhin vorteilhaft, wenn das Verringern der Verzögerungsgröße bei erfüllter erster Zustandsbedingung derart erfolgt, dass die Verzögerungsgröße einen stetigen oder dif-

3

ferenzierbaren zeitlichen Verlauf aufweist. Dadurch wird der Komfort für die Fahrzeuginsassen bei der Beeinflussung der Verzögerungsgröße sicher gestellt.

Im Folgenden wird ein Ausführungsbeispiel des erfindungsgemäßen Verfahrens und der erfindungsgemäßen Vorrichtung anhand der Zeichnung näher erläutert. Dabei zeigen:

- Fig. 1 ein erstes Diagramm mit einem beispielhaften Verlauf des Vorderachs-Einfederweges und des Hinterachs-Einfederweges in Abhängigkeit von der Zeit und ein zweites Diagramm mit dem beispielhaften Verlauf der Längsgeschwindigkeit des Fahrzeugs und der Soll-Fahrzeugsverzögerung in Abhängigkeit von der Zeit und
- Fig. 2 ein Ausführungsbeispiel einer Vorrichtung zur Durchführung eines Bremsvorgangs als Blockschaltbild.

Fig. 2 zeigt eine Bremsvorrichtung 5, die zur Durchführung eines Bremsvorganges eines nicht mehr dargestellten Fahrzeugs dient. Anhand eines Bremspedals 6 kann der Fahrer des Fahrzeugs einen Verzögerungswunsch vorgeben, der über einen Bremspedalsensor 7 erfasst und las angeforderte Verzögerungsgröße zped an Verzögerungsbestimmungsmittel 8 übermittelt wird. Die Verzögerungsbestimmungsmittel 8 dienen zur Bestimmung einer Soll-Fahrzeugsverzögerung beschreibenden Verzögerungsgröße, die im vorliegenden Ausführungsbeispiel von der Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll gebildet ist. Die Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll wird an Bremsansteuermittel 9 übermittelt, die die Radbremseinrichtungen 10, 11, 12, 13 an der Vorder- bzw. an der Hinterachse des Fahrzeugs ansteuern, um die vorgegebene Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll einzustellen.

4

Beim bevorzugten Ausführungsbeispiel gemäß Fig. 2 der Bremsvorrichtung 5 werden den Verzögerungsbestimmungsmitteln 8 weiterer Fahrzeugparameter und/oder Fahrzustandsparameter übermittelt, die zur Bestimmung der Soll-Fahrzeugverzögerung \mathbf{z}_{soll} herangezogen werden. Die Längsgeschwindigkeit \mathbf{v} des Fahrzeugs wird über einen Geschwindigkeitssensor 18 erfasst und an die Verzögerungsbestimmungsmittel 8 weitergeleitet. Des Weiteren ist beispielsgemäß eine Federwegsensoranordnung 19 mit einem Vorderachs-Einfederwegsensor 20 und einem Hinterachs-Einfederwegsensor 21 vorgesehen, die dem Vorderweg-Einfederweg \mathbf{s}_{VA} und dem Hinterachs-Einfederweg \mathbf{s}_{VA} erfasst und mittels entsprechender Signale an die Verzögerungsbestimmungsmittel 8 übermittelt.

Die Verzögerungsbestimmungsmittel 8 ermitteln anhand der Eingangssignale die Soll-Fahrzeugverzögerung $z_{\rm soll}$ derart, dass der durch Nickbewegungen des Fahrzeugs am Ende eines Bremsvorgangs für die Fahrzeuginsassen spürbaren Ruck vermindert bzw. vermieden ist. Hierfür wird die die Soll-Fahrzeugverzögerung $z_{\rm soll}$ beschreibende Verzögerungsgröße, die beispielsgemäß von der Soll-Fahrzeugverzögerung $z_{\rm soll}$ selbst gebildet ist, gemäß einem vorgegebenen zeitlichen Verlauf betragsmäßig verringert, wenn der Fahrzustand des Fahrzeugs während des Bremsvorgangs eine erste Zustandsbedingung erfüllt.

Die Überprüfung auf die Erfüllung der ersten Zustandsbedingung erfolgt beim Ausführungsbeispiel in den Verzögerungsbestimmungsmitteln 8 anhand der Längsgeschwindigkeit v, dem Vorderachs-Einfederweg s_{VA}, dem Hinterachs-Einfederweg s_{HA} und der durch den Fahrer über das Bremspedal 6 angeforderten Verzögerung. Bei dem hier beschriebenen Ausführungsbeispiel wurde anhand dieser Eingangsparameter in Fahrversuchen empirisch ermittelt, welche Werte diese Parameter annehmen müssen, damit die erste Zustandsbedingung erfüllt ist. In Abwandlung

zum beschriebenen Ausführungsbeispiel ist es auch möglich, lediglich den Einfederweg an der Vorderachse oder an der Hinterachse für die Überprüfung der Zustandsbedingung heran zu ziehen. Auch weitere Fahrzeugparameter oder Fahrzustandsparameter wie Fahrzeugmasse, Radstand, Achslastverteilung oder dergleichen können bei der Ermittlung der Erfüllung der ersten Zustandsbedingung verwendet werden.

Es ist im Unterschied zur beschriebenen Ausführungsform auch möglich, anstelle des hinterlegten, empirisch ermittelten Kennfeldes ein mathematisches Modell zur Überprüfung der Erfüllung der ersten Zustandsbedingung zu verwenden, wie beispielsweise einen Filter oder eine mathematische Funktion.

In Fig. 1 ist beispielhaft der Verlauf eines Bremsvorgangs dargestellt. Das erste Diagramm zeigt den zeitlichen Verlauf des Vorderachs-Einfederwegs sva und des Hinterachs-Einfederwegs s_{HA}. Im zweiten Diagramm darunter ist der zeitliche Verlauf der Längsgeschwindigkeit v des Fahrzeugs und der Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} gezeigt. Zu einem ersten Zeitpunkt to beträgt der Vorderachs-Einfederweg sva=svao und Hinterachs-Einfederweg s_{HA}=s_{HA0}. Das Fahrzeug fährt zu diesem ersten Zeitpunkt to mit der Längsgeschwindigkeit v=vo. Zu einem zweiten Zeitpunkt t₁ betätigt der Fahrer das Bremspedal 6. Die aus der angeforderten Fahrzeugverzögerung zped=zo in den Verzögerungsbestimmungsmitteln 8 ermittelte Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} steigt ab dem zweiten Zeitpunkt t₁ steil an, erreicht zu einem dritten Zeitpunkt t2 den angeforderten Wert $Z_{ped}=z_0$ und verläuft anschließend zunächst konstant. Die Längsgeschwindigkeit v verringert ab dem zweiten Zeitpunkt t₁ und verläuft ab dem dritten Zeitpunkt t2 wegen der als konstant angenommenen Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll in etwas linear. Aufgrund der durch die Verzögerung des Fahrzeugs verursachten dynamischen Achslastverteilung sinkt der Wert des

6

Vorderachs-Einfederwegs s_{VA} nach dem zweiten Zeitpunkt t_1 ab, was einem Einfedern der Vorderachsfedern entspricht. Im Gegensatz dazu steigt der Wert des Hinterachs-Einfederwegs s_{HA} an, was einem Ausfedern der Hinterachsfedern entspricht. Solange während des Bremsvorgangs in etwas eine konstante Fahrzeugverzögerung anliegt, bleiben die Werte der beiden Einfederwegsignale in etwa konstant.

Aufgrund der zu Beginn des Bremsvorgangs zum zweiten Zeitpunkt t₁ vorliegenden Längsgeschwindigkeit v=v₀, der aktuell vorliegenden Soll-Fahrzeugsverzögerung zsoll die der angeforderten Verzögerung zped entspricht, des Vorderachs-Einfederwegs sva und des Hinterachs-Einfederwegs sha wird zu einem vierten Zeitpunkt t3 anhand des hinterlegten Kennfeldes festgestellt, dass die erste Zustandsbedingung erfüllt ist. Die von den Verzögerungsbestimmungsmitteln 8 ermittelte Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} wird ab diesem vierten Zeitpunkt t₃ bis zu einem vorgegebenen Mindestverzögerungswert zmin gemäß einem vorgegebenen zeitlichen Verlauf verringert. Bei diesem vorgegebenen zeitlichen Verlauf kann es sich beispielsweise um einen e-funktionsähnlichen Verlauf handeln. Es versteht sich, dass als vorgegebene zeitliche Funktion für das Absenken der Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll auch jede beliebige andere zeitliche Funktion herangezogen werden könnte. Es ist dabei für die Fahrzeuginsassen komfortabel, wenn die Soll-Fahrzeugverzögerung zsoll zum Zeitpunkt der Erfüllung der ersten Zustandsbedingung - hier zum vierten Zeitpunkt t3 - einen stetigen oder differenzierbaren Verlauf aufweist.

Durch das Verringern der Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} zum vierten Zeitpunkt t_3 federn die Federn an der Vorderachse etwas aus, so dass der Vorderachs-Einfederweg s_{VA} etwas zunimmt. Gleichzeitig federn die Federn an der Hinterachse et-

7

was ein, wodurch sich der Hinderachs-Einfederweg s_{HA} etwas verringert.

Erfüllt der Fahrzustand im weiteren Verlauf des Bremsvorgangs nunmehr die vorgegebene zweite Zustandsbedingung, wird die Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} wieder erhöht. Beim hier vorliegenden Ausführungsbeispiel ist die zweite Zustandsbedingung dann erfüllt, wenn die Längsgeschwindigkeit v des Fahrzeugs in etwa gleich Null ist, dass heißt, wenn das Fahrzeug zum Stillstand gekommen ist. Im zweiten Diagramm gemäß Figur 1 ist dies zu einem fünften Zeitpunkt t4 der Fall. Das Erfüllen dieser zweiten Zustandsbedingung führt dazu, dass die Verzögerungsbestimmungsmittel 8 die Soll-Fahrzeuglängsverzögerung z_{soll} wieder auf die angeforderte Fahrzeugverzögerung zped erhöhen. Da diese Erhöhung in der Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} nach erreichtem Stillstand des Fahrzeugs erfolgt, kann die Erhöhung ohne Komfortverlust für die Fahrzeuginsassen innerhalb einer sehr kurzen Zeitdauer durchgeführt werden, wodurch der zeitliche Verlauf der Soll-Fahrzeugverzögerung z_{soll} eine sehr steile ansteigende Flanke erhält. Bei der Erfüllung der zweiten Zustandsbedingung hier: zum fünften Zeitpunkt t4 - könnte durch die Verzögerungsmittel 8 sogar eine Sprungfunktion in der Soll-Fahrzeugverzögerung vorgegeben werden.

Wie in Fig. 1 zu sehen wird durch einen solchen zeitlichen Verlauf der Soll-Fahrzeugverzögerung $z_{\rm soll}$ erreicht, dass sowohl der Vorderachs-Einfederweg $s_{\rm VA}$, als auch der Hinderachs-Einfederweg $s_{\rm HA}$ nach Erreichen des fünften Zeitpunkts t_4 , dass heißt nach Erreichen des Fahrzeugstillstandes, lediglich ein geringfügiges Überschwingen im zeitlichen Verlauf aufweisen und anschließend wieder ihre Anfangswerte einnehmen. Der für die Fahrzeuginsassen spürbare Ruck ist dadurch wesentlich

8

verringert, wodurch sich ein deutlich verbesserter Fahrkomfort für einen Bremsvorgang bis zum Stillstand ergibt.

Insbesondere im Nutzfahrzeugbereich kann das vorliegende Verfahren bzw. die vorliegende Vorrichtung eingesetzt werden, da dort ohnehin der Vorderachs-Einfederweg s_{VA} und/oder der Hinter-achs-Einfederweg s_{HA} ermittelt wird, so dass dann keine zusätzliche Sensorik am Fahrzeug vorgesehen werden muss.

Patentansprüche

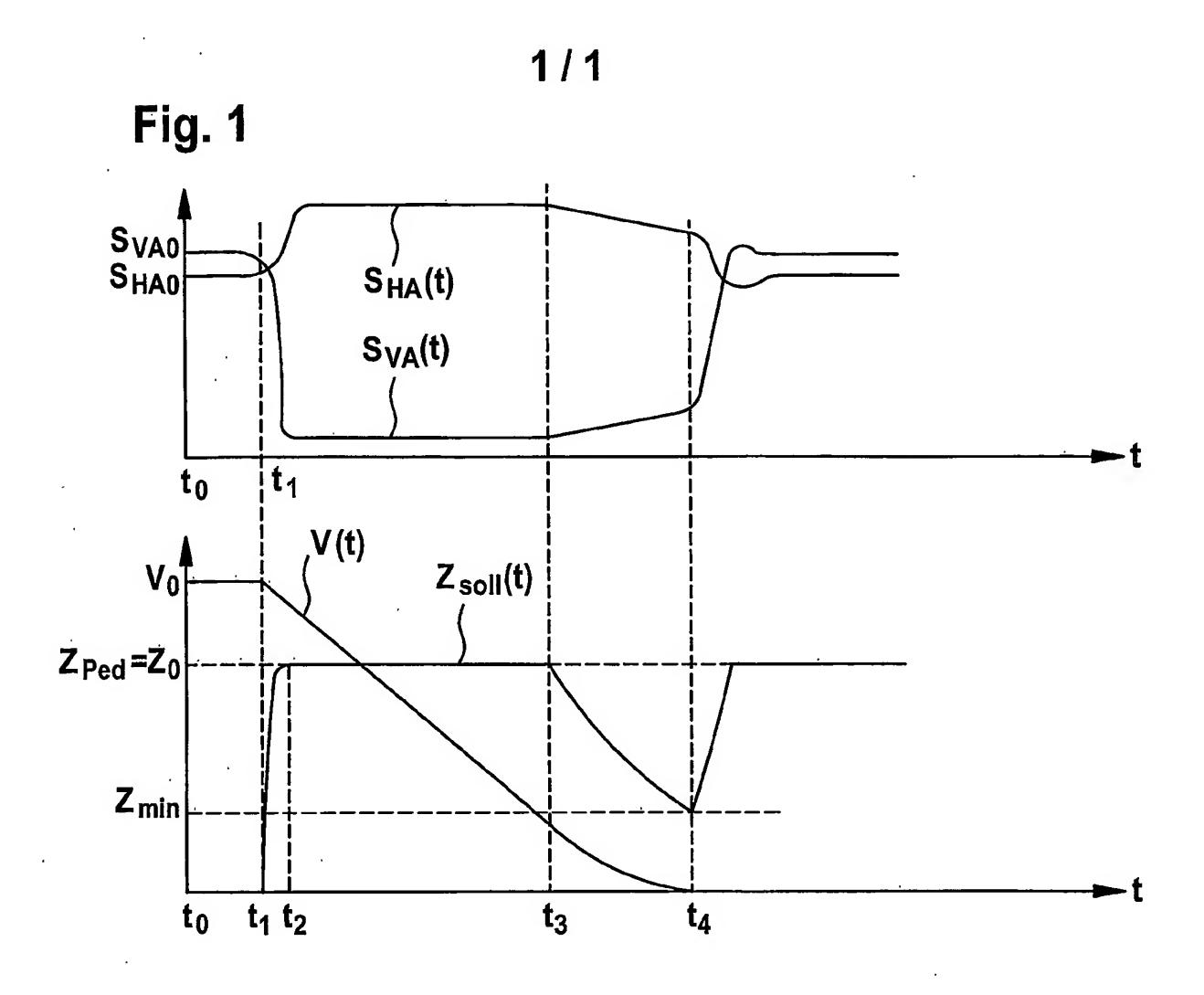
- 1. Verfahren zur Durchführung eines Bremsvorgangs, wobei eine die Soll-Fahrzeugverzögerung $(z_{\rm soll})$ beschreibende Verzögerungsgröße $(z_{\rm soll})$ verringert wird, wenn der Fahrzustand des Fahrzeugs während des Bremsvorgangs eine erste Zustandsbedingung erfüllt, und wobei die Verzögerungsgröße $(z_{\rm soll})$ wieder erhöht wird, wenn der Fahrzustand des Fahrzeugs eine zweite Zustandsbedingung erfüllt, dadurch gekennzeichnet, dass die erste Zustandsbedingung und/oder die zweite Zustandsbedingung vom Vorderachs-Einfederweg $(s_{\rm VA})$ und/oder vom Hinterachs-Einfederweg $(s_{\rm HA})$ abhängt.
- Verfahren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die erste Zustandsbedingung und/oder die zweite Zustandsbedingung von der Längsgeschwindigkeit (v) des Fahrzeugs zum Zeitpunkt (t₁) des Beginns des Bremsvorganges abhängt.
- 3. Verfahren nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass die erste Zustandsbedingung und/oder die zweite Zustandsbedingung von der angeforderten Verzögerungsgröße (z_{Ped}) abhängt.

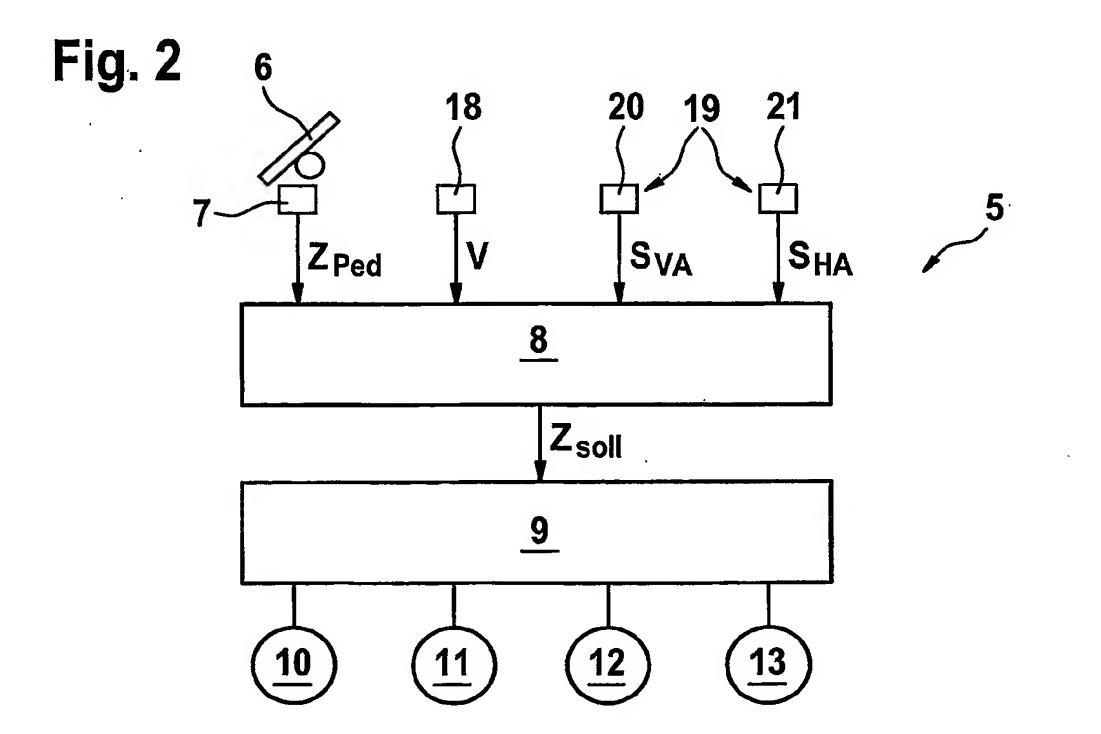
10

- 4. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, dass die Erfüllung der ersten Zustandsbedingung und/oder der zweiten Zustandsbedingung anhand eines vorgegebenen Kennfeldes ermittelt wird.
- 5. Verfahren nach einem der Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass das Verringern der Verzögerungsgröße bei erfüllter erster Zustandsbedingung derart erfolgt, dass die Verzögerungsgröße ($z_{\rm soll}$) einen stetigen oder differenzierbaren zeitlichen Verlauf aufweist.

Vorrichtung zur Durchführung eines Bremsvorgangs, wobei

Verzögerungsbestimmungsmittel (8) zur Bestimmung einer die Soll-Fahrzeugverzögerung (zsoll) beschreibenden Verzögerungsgröße (z_{soll}) vorgesehen sind, die die Verzögerungsgröße (z_{soll}) verringern, wenn der Fahrzustand des Fahrzeugs während des Bremsvorgangs eine erste Zustandsbedingung erfüllt und die die Verzögerungsgröße (zsoll) wieder erhöhen, wenn der Fahrzustand des Fahrzeugs eine zweite Zustandsbedingung erfüllt, dadurch gekennzeichnet, dass eine Federweg-Sensoranordnung (19) zur Erfassung des Vorderachs-Einfederwegs (sva) und/oder Hinterachs-Einfederwegs (SHA) vorgesehen ist und ein Vorderachs-Einfederwegsignal und/oder ein Hinterachs-Einfederwegsignal zur Überprüfung der ersten Zustandsbedingung und/oder der zweiten Zustandsbedingung an die Verzögerungsbestimmungsmittel (8) übermittelt.





INTERNATIONAL SEARCH REPORT

		P	CT/EP2004/013364
A. CLASSII IPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER B60T8/00		
	·		
According to	o International Patent Classification (IPC) or to both national class	ification and IPC	
	SEARCHED	- Ala	
IPC 7	bocumentation searched (classification system followed by classification by Classification system followed b	cation symbols)	
Documentat	tion searched other than minimum documentation to the extent th	at such documents are included	in the fields searched
Electronic d	ata base consulted during the international search (name of data	base and, where practical, sea	arch terms used)
EPO-In	ternal		
	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	ralayant negagas	Palayant to alaim No.
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the	reievani passages	Relevant to claim No.
Χ ·	DE 101 35 020 A1 (ROBERT BOSCH 13 February 2003 (2003-02-13) paragraphs '0009!, '0024!; fig		1-6
X	DE 38 38 536 A1 (ROBERT BOSCH G STUTTGART, DE; ROBERT BOSCH GME STUTTG) 17 May 1990 (1990-05-17 column 2, lines 2-13	3H, 70469	1-6
X	DE 39 32 569 A1 (ROBERT BOSCH 6 STUTTGART, DE) 11 April 1991 (1 abstract column 1, lines 26,27 column 2, line 8; claim 1	MBH, 7000 1991-04-11)	1-6
		-/	
X Furti	her documents are listed in the continuation of box C.	Y Patent family men	nbers are listed in annex.
A docume	ent defining the general state of the art which is not dered to be of particular relevance	or priorily date and no cited to understand th	ed after the international filing date of the international filing date of the application but be principle or theory underlying the
	document but published on or after the international	invention "X" document of particular	relevance; the claimed invention novel or cannot be considered to
L. docume which citation *O* docume	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is clied to establish the publication date of another n or other special reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or	involve an inventive s "Y" document of particular cannot be considered document is combined.	tep when the document is taken alone relevance; the claimed invention to involve an inventive step when the d with one or more other such docu-
"P" docume	means ent published prior to the international filing date but	ments, such combination the art. *** document member of the such as the such art. ***********************************	tion being obvious to a person skilled
	actual completion of the international search		nternational search report
1	5 April 2005	28/04/200	5
Name and r	mailing address of the ISA	Authorized officer	
	European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Dekker, W	

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Interional Application No PCT/EP2004/013364

DE 43 40 442 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 70469 STUTTGART, DE; ROBERT BOSCH GMBH)		Relevant to claim No.
DE 43 40 442 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 70469		Relevant to claim No.
DE 43 40 442 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 70469 STUTTGART, DE: ROBERT BOSCH GMBH)		
1 June 1995 (1995-06-01) the whole document column 1, lines 61-65 column 2, lines 40-43		1-6
		1-6
	EP 0 537 874 A (MANNESMANN AKTIENGESELLSCHAFT) 21 April 1993 (1993-04-21) cited in the application the whole document	EP 0 537 874 A (MANNESMANN AKTIENGESELLSCHAFT) 21 April 1993 (1993-04-21) cited in the application the whole document

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

information on patent family members

Intertional Application No PCT/EP2004/013364

Patent document clted in search report		Publication date		Patent family member(s)	Publication date
DE 10135020	A1	13-02-2003	WO EP JP US	03008242 A1 1412237 A1 2004534694 T 2004254703 A1	30-01-2003 28-04-2004 18-11-2004 16-12-2004
DE 3838536	A1	17-05-1990	NONE	ه صفه صفر بدنو بنگ همه خشد: حمد جي اين بيند يراه بدد بدن مي مي م	
DE 3932569	A1	11-04-1991	DE WO EP JP	59008154 D1 9104890 A1 0494194 A1 5500486 T	09-02-1995 18-04-1991 15-07-1992 04-02-1993
DE 4340442	A1	01-06-1995	BR FR JP US	9404744 A 2712860 A1 7186927 A 5544956 A	01-08-1995 02-06-1995 25-07-1995 13-08-1996
EP 0537874	A	21-04-1993	DE DE EP EP ES	4142863 A1 59204495 D1 0537873 A1 0537874 A1 2080436 T3	22-04-1993 11-01-1996 21-04-1993 21-04-1993 01-02-1996

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES IPK 7 B60T8/00

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)

Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu

IPK 7 B60T

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchlerten Geblete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal

SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	
Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
DE 101 35 020 A1 (ROBERT BOSCH GMBH) 13. Februar 2003 (2003-02-13) Absätze '0009!, '0024!; Abbildung 2	1-6
DE 38 38 536 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 7000 STUTTGART, DE; ROBERT BOSCH GMBH, 70469 STUTTG) 17. Mai 1990 (1990-05-17) Spalte 2, Zeilen 2-13	1-6
DE 39 32 569 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 7000 STUTTGART, DE) 11. April 1991 (1991-04-11) Zusammenfassung Spalte 1, Zeilen 26,27 Spalte 2, Zeile 8; Anspruch 1 -/	1-6
	DE 101 35 020 A1 (ROBERT BOSCH GMBH) 13. Februar 2003 (2003-02-13) Absätze '0009!, '0024!; Abbildung 2 DE 38 38 536 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 7000 STUTTGART, DE; ROBERT BOSCH GMBH, 70469 STUTTG) 17. Mai 1990 (1990-05-17) Spalte 2, Zeilen 2-13 DE 39 32 569 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 7000 STUTTGART, DE) 11. April 1991 (1991-04-11) Zusammenfassung Spalte 1, Zeilen 26,27 Spalte 2, Zeile 8; Anspruch 1

 Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen : "A" Veröffentlichung, die den aligemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist "E" älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist "L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt) "O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht "P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist 	 *T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem Internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist *X* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden *Y* Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann nahellegend ist *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist
Datum des Abschlusses der internationalen Recherche	Absendedatum des Internationalen Recherchenberichts
15. April 2005	28/04/2005
Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Palentamt, P.B. 5818 Palentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	Bevollmächtigter Bediensteter Dekker, W

Siehe Anhang Patentfamille

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

In pationales Aktenzeichen PCT/EP2004/013364

		I CI/ LI ZU	04/013364
C.(Fortsetz	ung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN	·	
Kategorie°	Bezelchnung der Veröffentlichung, sowelt erforderlich unter Angabe der in Betracht komme	nden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	DE 43 40 442 A1 (ROBERT BOSCH GMBH, 70469 STUTTGART, DE; ROBERT BOSCH GMBH) 1. Juni 1995 (1995-06-01) das ganze Dokument Spalte 1, Zeilen 61-65 Spalte 2, Zeilen 40-43		1-6
A	EP 0 537 874 A (MANNESMANN AKTIENGESELLSCHAFT) 21. April 1993 (1993-04-21) in der Anmeldung erwähnt das ganze Dokument		1-6

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichtigen, die zur selben Patentfamilie gehören

Interionales Aktenzeichen
PCT/EP2004/013364

lm Rangefüh	echerchenbericht rtes Patentdokumer	nt	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
DE	10135020	A1	13-02-2003	WO EP JP US	03008242 A1 1412237 A1 2004534694 T 2004254703 A1	30-01-2003 28-04-2004 18-11-2004 16-12-2004
DE	3838536	A1	17-05-1990	KEIN	NE	
DE	3932569	A1	11-04-1991	DE WO EP JP	59008154 D1 9104890 A1 0494194 A1 5500486 T	09-02-1995 18-04-1991 15-07-1992 04-02-1993
DE	4340442	A1	01-06-1995	BR FR JP US	9404744 A 2712860 A1 7186927 A 5544956 A	01-08-1995 02-06-1995 25-07-1995 13-08-1996
EP	0537874	A	21-04-1993	DE DE EP EP ES	4142863 A1 59204495 D1 0537873 A1 0537874 A1 2080436 T3	22-04-1993 11-01-1996 21-04-1993 21-04-1993 01-02-1996